

Glosario del GPS

Version traducida por: Oswaldo Marrero

oswaldomarrero@yahoo.com

2D Operating Mode (Modo de Operación 2D)

Una posición GPS fijada bidimensional que incluye sólo coordenadas horizontales (sin elevación GPS). requiere un mínimo de tres satélites visibles.

3D Operating Mode (Modo de Operación 3D)

Una posición GPS fijada tridimensional que incluye las coordenadas horizontales, más la elevación. Requiere un mínimo de cuatro satélites visibles.

Accuracy (Exactitud)

La medición de cuan cercana es la estimación de la posición del GPS, a la verdadera localización.

Acquisition Time (Tiempo Adquisición)

Es el tiempo que toma un receptor GPS para adquirir la señal satelital y determinar su posición inicial.

Antena Activa

Es una antena que amplifica la señal GPS antes de enviarlo al receptor.

Active Leg (Segmento Activo)

Es el segmento de una ruta que esta siendo recorrido. Un segmento es la porción de una ruta entre dos waypoints.

Almanac Data (Datos del Almanaque)

Información transmitida por cada satélite desde su órbita y el estado (de operatividad) de cada satélite en la constelación GPS. Los datos del almanaque le permite al receptor GPS rápidamente adquirir los satélites poco después que se ha encendido.

Altimeter (Altímetro)

Instrumento para determinar la altitud, sobre todo con un barómetro aneroide usado en los aviones que percibe los cambios de presión acompañados con los cambios en la altitud. Los modelos Garmin® eTrex® Vista y Summit tienen el GPS básico con un altímetro barométrico incorporado.

Analog Signal (Señal Analógica)

La característica principal de las señales analógica es que son continuas. En contraste, con las señales digitales que consisten en valores medidos a intervalos discretos.

Anti-Spoofing (Anti-Adulteración)

Un código P encriptado para proteger las señales P de ser alteradas a través de la transmisión de una señal falsa de GPS por un adversario.

Atomic Clock (Reloj Atómico)

Un reloj muy preciso que opera usando elementos de cesio o de rubidiun. El reloj de cesio tiene un error de un segundo por millón de años. Los satélites GPS tienen múltiples relojes de cesio y de rubidiun.

AutoLocate® (Localización Automática)

Éste es una característica propia de los receptores GPS Garmin. Una unidad de Garmin muestra el estado "AutoLocate" cuando está buscando y recolectando datos de los satélites que estaban visibles en su última posición conocida o de inicio (datos del almanaque), pero no ha recolectado suficientes datos para calcular una posición fija.

Azimuth (acimut)

La dirección horizontal de un punto en la tierra a otro, medido en el sentido de las agujas del reloj en grados (0-360) desde el norte o del sur como línea de referencia. Un acimut es también llamado un rumbo.

Basemap (Mapa Base)

Las unidades trazadoras de Garmin permanentemente vienen con Mapas Base incorporado los cuales típicamente incluyen fondos de océanos, ríos, y lagos, ciudades principales, ciudades más pequeñas, y pueblos; interestatales, carreteras, vías públicas locales; ferrocarriles, aeropuertos, y los límites políticos. Los Mapas Base están disponibles en una variedad de áreas de cobertura global, y depende de las necesidades del usuario.

Beacon (Faro)

Transmisor estacionario que emite señales en todas las direcciones (también llamados Faro no-direccionales). En DGPS, el raro transmisor, transmite también los datos de corrección pseudo-rango a los receptores GPS mas cercanos para mayor exactitud.

Bearing (Rumbo)

La dirección del compás desde una posición a un destino, medido al más cercano grado (también llamado acimut). En un receptor GPS, el rumbo se refiere normalmente a la dirección a un waypoint.

C/A Code (Codigo C/A)

Ver Coarse / Acquisition Code. (Curso / Código de Adquisición)

Carrier Recuency (Frecuencia del portador)

La frecuencia no modulada de salida de un radio transmisor. La frecuencia del GPS L1 es de 1575.42 MHz.

Cartography (Cartografía)

El arte o la técnica de hacer Cartas o mapas. Muchos receptores GPS tienen detallada cartografía o capacidad cartográfica.

CDI

Ver el Course Deviation Indicator (Indicador de Desviación del Curso).

CDMA

Ver Code Division Multiple Access (División del Código de Acceso Múltiple).

Code Division Multiple Access (CDMA) División del Código de Acceso Múltiple.

Un método con el que muchos radios usan la misma frecuencia, pero cada uno tiene un único código. GPS usa las técnicas de CDMA con los códigos para sus únicas propiedades de correlación cruzada.

Clock Bias (La inclinación del reloj)

La diferencia entre la hora indicada en el reloj del receptor GPS y la hora verdadera universal (hora satelital GPS).

Clock Offset (Desplazamiento del reloj).

La diferencia constante en la lectura de la hora entre dos relojes, normalmente usada para indicar la diferencia entre dos zonas de tiempo.

CMG

Ver Course Made Good.

Coarse / Acquisition Code (C/A Code)

La señal de posicionamiento normal que el satélite GPS transmite al usuario civil. Contiene la información que el receptor GPS usa para fijar su posición y hora, y su exactitud es de 100 metros o menos.

COG

Ver Course Over Ground (Curso por Tierra).

Cold Start

Secuencia de encendido donde el receptor GPS baja los datos del almanaque antes de establecer una fija posición.

Control Segment (Segmento de Control)

La cadena mundial de monitoreo y estaciones de control que manejan la constelación satelital GPS.

Coordinates (Coordenadas)

Conjunto de números que describen su localización sobre la tierra. Las coordenadas son típicamente basadas en las líneas de referencia de latitud / longitud o una proyección de la cuadrícula global / regional (ej., UTM, MGRS, Virgenes).

Coordinated Universal Time (UTC) [Hora Universal Coordinada]

Reemplaza la hora principal de Greenwich (GMT) como la hora estándar mundial de los años 1986. UTC usa un reloj atómico para agregar u omitir saltos de segundos cada año para compensar para los cambios en la rotación de la tierra.

Course (Curso)

La dirección desde el hito de inicio de un curso a su destino (medido en grados, radianes, o mils), o la dirección desde un waypoint de la ruta al siguiente waypoint en el segmento de la ruta.

Course Deviation Indicator (CDI) [Indicador de Desviación del Curso].

La técnica para mostrar la cantidad y dirección de error de la desviación (XTE).

Course Made Good (CMC) [Hacer buen Curso]

El rumbo desde la posición activa(su punto de partida) hasta su posición actual.

Course Over Ground (COG) [Curso Terrestre]

Su dirección relativa de movimiento a una posición terrestre.

Course to Steer (Curso a Seguir)

La Dirección que usted necesita mantener para alcanzar un destino.

Course Up Orientation (Orientación del Curso)

Fija el receptor GPS para mostrar el mapa de manera que la dirección de navegación siempre este hacia la parte superior de la pantalla.

Crosstrack Error (XTE / XTK)

La distancia que usted está fuera del curso deseado en cualquier dirección.

Datum (Data)

Un modelo matemático que describe una parte de la superficie de la tierra. La línea de latitud y la longitud en un mapa son referidas a un dato de mapa específico. El dato de mapa seleccionado en un receptor GPS necesita coincidir con el dato listado en el mapa correspondiente para que las lecturas de la posición se igualen.

DCG®

Ver Depth Controlled Gain

Depth Controlled Gain (DCG)

Tecnología propia de Garmin que ajusta la sensibilidad automáticamente del buscador de peces de acuerdo con la profundidad y no con la intensidad del eco. El resultado es una imagen detallada y exacta de la estructura del fondo.

Desired Track (DTK) [Via Deseada]

El curso de compás entre el waypoint “Desde” y el “A”

DGPS

Ver GPS Diferencial

Diferencial GPS (DGPS) [GPS Diferencial]

Una extensión del sistema GPS que usa Faros Transmisores Terrestres para transmitir correcciones de posición a los receptores GPS. El DGPS reduce el efecto de disponibilidad selectiva. El retraso de propagación, etc y mejora la exactitud de posición hasta menos de 10 metros.

Dilution Of Precision (DOP) [Dilución de la Precisión]

La medida del receptor GPS de la geometría satelital. Un valor bajo DOP indica mejor geometría relativa y alta exactitud correspondiente. Los indicadores DOP son: GDOP (DOP Geométrico), PDOP (DOP de Posición), HDOP(DOP Horizontal), VDOP(DOP Vertical) y TDOP (Hora de Desplazamiento).

Distance (Distancia)

Es la longitud (en pies, metros, millas, etc.) entre dos waypoints o desde su localización actual al waypoint destino. Esta longitud puede ser medida en línea recta (Línea del rumbo) o en términos de grandes círculos. El GPS normalmente usa los grandes círculos para calcular la distancia y la vía deseada.

DOD

Departamento de Defensa de los Estados Unidos. El DOD maneja y controla el Sistema de Posición Global

DOP

Ver Dilution of Precision

Downlink

Una trayectoria transmisión para la comunicación de señales y datos desde un satélite u otro vehículo espacial hacia la tierra.

DTK

Ver Desired Track (Vía Deseada)

Elevation (Elevación)

La distancia por encima o por debajo del nivel del mar.

Ellipsoid (Elipsoide)

Superficie geométrica, en que todas sus secciones planas son elipses o círculos,

Ephemeris Data

La posición actual del satélite y la información cronométrica transmitida como parte de los mensajes de datos satelitales. El conjunto de datos efemeritas son válidos por varias horas.

EPE

Ver Estimated Position Error (Error de la posición estimada).

Estimated Position Error EPE (Error estimado de Posición)

Error de la medida de la posición horizontal en pies o metros, basados en una variedad de factores incluyendo DOP y la calidad de señal satelital.

Estimated Time Enroute ETE (Tiempo estimado en la ruta)

El tiempo que le tomara alcanzar su destino (en horas / minutos o minutos / segundos) basado en su posición actual, velocidad y curso.

Estimated Time of Arrival ETA (Tiempo Estimado de Llegada)

Estimada hora de llegada a un destino

Frequency (Frecuencia)

Geocaching (CaptorTerrestre)

Una versión de alta tecnología de esconder y buscar. Geocachers (Captores de puntos Terrestres) buscan tesoros ocultos que utilizan las coordenadas de GPS anunciado en Internet por aquellos que ocultan los escondrijos.

Geodetic Datum (Datos Geodesicos)

Modelo matemático que representa el tamaño y forma de la tierra (o una porción de esta).

Geographic Information System GIS (Sistema de Información Geográfica)

Un sistema de computación o programa capaz del ensamblado, almacenado, manipulado, y mostrado de información referenciada geográficamente (es decir, datos de identificación según su localización). En el uso práctico, **GIS** se refiere a menudo al sistema de computadora, software, y el equipo de colección de datos, personal, y datos actuales.

Geosynchronous Orbit (Orbita sincronizada Terrestre)

Una órbita específica alrededor en donde un satélite gira alrededor de la tierra a la misma velocidad rotatoria de esta. Un satélite que gira en una órbita sincronizada parece permanecer estacionario cuando es visto desde el ecuador o cerca de este. También es llamada órbita geoestacionaria.

Global Positioning System GPS (Sistema Global de Posición)

Sistema Global de navegación basado en 24 satélites o más que orbitan la tierra a una altitud de 12.000 millas que provee información precisa de posicionamiento y navegación mundial 24 horas

al día en cualquier tiempo. También es llamado sistema NAVSTAR

Glonass

Se debe a sus siglas en ingles del **Global Orbiting Navigational Satellite System** (Sistema Orbital Global de Navegación Satelital) la contraparte Rusa al sistema GPS de Estados Unidos.

GMT

Ver Hora Greenwich

GoTo (Ir Hacia)

Una ruta que consiste en un segmento, siendo el inicio su posición actual de la ruta y su destino un simple definido waypoint.

GPS

Ver Sistema Global de posicion

Greenwich Mean Time (GMT) (Hora Greenwich)

La hora solar en Greenwich, Inglaterra, el cual esta localizado en el Primer Meridiano (Longitud 0 cero). Esta basado en la rotacion de la tierra. GMT es usado como base para calcular la hora estándar alrededor del mundo

Gris (Cuadrícula)

Patrón de líneas horizontales y verticales regularmente espaciadas que forman zonas cuadradas sobre un mapa, usadas como referencia para establecer puntos. Ejemplo de cuadrícula son UTM, MGRS, Islas Vírgenes (Maidenhead)

Heading (Dirección)

La dirección en la cual un vehiculo se esta moviendo. Para operaciones por Aire y Mar esto puede diferir desde el curso actual sobre tierra (COG) debido a los vientos, corrientes etc.

Healthy (Saludable)

Termino usado cuando una orbita satelital GPS es apropiada para usarse. También es usado para referirse a las condiciones del estado del satélite.

Input / Output I/O (Entrada / Salida)

Las dos vías de transferencia de información del GPS con otro dispositivo, tale como Trazadores de Navegación, Pilotos Automáticos u otra unidad GPS

Initialization (Inicialización)

La primera vez que el receptor GPS orienta en su localización actual y recopila datos del almanaque. Después que ha ocurrido la inicialización, el receptor recuerda su localización y adquiere una posición mas rápida porque sabe que satélite buscar.

Ionosphere (Ionosfera)

Una región de la atmósfera terrestre donde la ionización causada por la radiación solar afecta las transmisiones de ondas de radio del GPS. Esta se extiende sobre la superficie terrestre desde una altura de 50 Kilómetros (30 millas) hasta los 400 Km. (250 millas).

Invert Route (Ruta Invertida)

Para mostrar y navegar una ruta desde su final hasta su comienzo con el propósito de regresar al punto de inicio de la ruta.

L1 Frequency (Frecuencia L1)

Una de las dos frecuencias de transmisión de los satélites GPS. Esta frecuencia transporta el Código de Adquisición del Curso (C/A Code), el P Código, y mensajes de navegación. Son transmitidos en los 1575,42 MHz de frecuencia.

L2 Frequency (Frecuencia L2)

Una de las dos frecuencias de transmisión de los satélites GPS. Esta frecuencia solo transporta el Código

L Band (Banda L)

Las frecuencia de radio que se extiende desde 390 MHz hasta 1550 MHz.. Las frecuencias que porta el GPS en la Banda L son de 1227.6 MHz y 1575.42 MHz.

Latitude (Latitud)

Distancia de una posición al norte o sur del ecuador, medida en grados desde cero a 90. Un minuto de latitud es igual a una milla náutica.

LCD

Ver Liquid Crystal Display (Pantalla de Cristal Liquida)

Leg (Route) [Segmento de Ruta]

Una porción de una ruta que consiste en un waypoint inicial (Desde) y un waypoint destino (Hasta). Una ruta que esta comprendida por los waypoints A, B, C y D contendrá tres segmentos. Los segmentos de la ruta serán desde A hasta B, desde B hasta C y desde C hasta D.

Lithium Battery (Bateria de Litio)

Un elemento suave, plateado altamente reactivo que es usado en baterías donde el peso y las condiciones de clima frío están involucradas.

Line Of Sight (LOS) Propagation (Propagación de la Línea de Mira)

De una onda de propagación electromagnética en la cual la trayectoria directa de transmisión desde el transmisor al receptor no esta obstuida. La necesidad de LOS es mas critica en las frecuencias del GPS

Liquid Crystal Display –LCD (Pantalla de Cristal Liquido)

Un circuito de pantalla, caracterizado por contener un elemento de cristal liquido entre dos paneles de vidrio. Los caracteres son producidos por la aplicación de un campo eléctrico a las moléculas de cristal liquido y ordenarlas para actuar como filtros de luz.

Local Area Augmentation System – LAAS (Sistema de Amplificación del Área Local)

La implementación de bases terrestres de DGPS para ayudar en el aterrizaje de aviones en un área local (en un rango de 20 millas)

Longitude (Longitud)

La distancia al este u oeste con respecto al primer meridiano (medido en grados). El primer meridiano va desde el polo Norte al polo Sur pasando sobre Greenwich Inglaterra

LORAN

Cuya siglas significan **L**ong **R**ange Navigation (Navegación de Amplio Rango) es una cuadrícula de ondas de radio en muchas áreas del globo que permiten el trazado precisa de una posición. Las estaciones de transmisión LORAN alrededor del globo transmiten continuamente señales de radio de 100 kHz. Especialmente los receptores LORAN de barcos interpretan estas señales y proveen lecturas que corresponden a la cuadrícula impresa en las cartas náuticas. Comparando las señales de dos estaciones diferentes los marineros usan la cuadrícula para determinar la posición de la embarcación..

Magnetic North (Norte Magnético)

Representa la dirección del polo norte magnético desde la posición del observador. La dirección del compás.

Magnetic Variation(Variación Magnética)

En navegación en un lugar y hora dada, el ángulo horizontal (o diferencia) entre el norte verdadero y el norte magnético la variación magnética es medida al este o el oeste del verdadero norte.

Map Display (Pantalla del Mapa)

Una representación gráfica de un área geográfica y sus características.

Mean Sea Level (Nivel promedio del Mar)

El nivel promedio de la superficie del océano. Como medida por la medio entre los promedios de la alta y bajas mareas. Usada como estándar en la determinación en la elevación terrestre o la profundidad del mar.

Multipath Error (Error de trayectoria múltiple)

Un error causado cuando la señal del satélite alcanza la antena del receptor GPS por más de una trayectoria. Causada usualmente por el rebote o el reflejo de una o mas trayectorias de señal. El equivalente el la TV de la múltiple trayectoria es el desdoblamiento de imagen.

Multiplexing Receiver (Receptor Múltiple)

El receptor GPS que cambia a una rata muy rápida entre los satélites que están siendo rastreados. Típicamente un receptor múltiple requieren de más tiempo para la adquisición de satélites y no son tan exactos como los receptores de canales paralelos.

Nautical Mile (Milla Náutica)

La unidad de longitud usada en la navegación por mar y aire, basado en la longitud de un minuto de arco del gran círculo, sobre todo es una unidad internacional y de E.U. que equivale a 1,852 metros (aproximadamente 6,076 pies).

Navigation (Navegación)

El acto de determinar el curso o dirección de movimiento. Este movimiento podría ser por avión, barco, automóvil, persona a pie, o cualquier otro medio similar.

Navigation Message (Mensaje de Navegación)

El mensaje transmitido por cada satélite GPS que contiene hora del sistema, parámetros de corrección tiempo, retardo de los parámetros del modelo ionosférico, y data efeméride satelital y su condición. La información es usada para procesar señales GPS para dar al usuario hora, posición, y velocidad. También es conocido como mensaje de datos.

NAVSTAR

El nombre oficial del Gobierno americano dado al sistema satelital GPS. NAVSTAR es una sigla para **NAV**igation **S**atellite **T**iming **A**nd **R**anging.

NMEA – Nacional Marine Electronic Association (Asociación Nacional de la Marina Electrónica)

Un comité de normas americano que define la estructura de mensaje de datos, contenido, y protocolos, para permitir al receptor GPS se comunique a bordo con otros equipos electrónicos de la nave.

NMEA Standard (Normas NMEA)

La norma NMEA define la interfaz electrónica y protocolo de datos para la comunicación entre la instrumentación marina.

North Up Orientation (Orientación hacia el Norte)

Establece el mapa del receptor GPS para mostrar que el norte siempre esté fijo en la parte superior de la pantalla.

PanTrack™

Característica de Garmin que permite al usuario mover el puntero y recorrer un rastro (via) en ambas direcciones, luego seleccionar un punto a lo largo de la via e iniciar un TrackBack® (Regreso) o Go To (Ir hacia) o para marcar un waypoint

Parallel Channel Receiver (Receptor de Canal Paralelo)

Receptor de rastreo continuo que usa circuitos múltiples de recepción para rastrear simultáneamente mas de un satélite

P- Code (Código P)

Un código preciso de la señal del GPS usado típicamente por los militares de Estados Unidos. Es encriptado (Ocultado) y restaurado cada siete días para prevenir su uso por personas no autorizadas

Píxel

Elemento mas pequeño de una pantalla al que se puede dar color. A mayor cantidad de Pixeles mas alta sera la resolución y definición de la pantalla.

Position (Posición)

La exacta y única localización basada en un sistema de coordenadas geográficas

Position Fix (Posición Establecida)

Las coordenadas de posición computarizadas por un receptor GPS

Position Format (Formato de Posición)

La manera en que el receptor GPS muestra la posición en la pantalla. Comúnmente mostrada en grados y minutos de Longitud / Latitud con opciones para los grados, minutos y segundos, grados solos o un formato de cuadrícula.

Prime Meridian (Meridiano Principal)

El Meridiano Cero, usado como línea de referencia desde la cual es medida la longitud Este y Oeste. Esta pasa por Greenwich Inglaterra

Pseudo – Random Code (Código Seudo-Aleatorio)

La identificación de la señal transmitida por cada satélite GPS y reflejada por el receptor GPS para separar y recuperar la señal de los ruidos de fondo.

Pseudorange (Seudo Aleatorio)

La distancia medida entre el receptor GPS y el satélite GPS usando una comparación incorrecta del tiempo desde el código transmitido por el satélite y el código de referencia del receptor local.

Quadrifilar Helix Antenna

Un tipo de antena del GPS la cual esta formada por cuatro elementos espirales. Para el uso del GPS las antenas Quadrifilar son típicamente de tamaño de media longitud de ondas y un cuarto de longitud de ondas encapsuladas en plástico para su durabilidad.

RS-232

Serial estándar de entrada y salida que permite la compatibilidad entre los equipos de comunicación de datos de diferentes marcas.

Radio Technical Commission For Maritime Services (RTCM) Special Committee 104

Comisión Técnica de Radio para los Servicios Marítimos Comité Especial 104. Es un comité creado con el propósito de establecer normas y guías para la conexión entre los

radio faros y los receptores GPS y para proveer normas para las estaciones GPS diferenciales.

RAIM (Receiver Autonomous Integrity Monitoring)

Monitoreo de la integridad de receptores Autónomos. Sistema de receptor GPS que permitirá detectar señales incorrectas transmitidas por satélites comparando soluciones con otro conjunto de satélites.

Route (Ruta)

Grupo de waypoints introducidos en una secuencia deseada al receptor GPS para navegar a través de ellos

Search The Sky (Rastreo del Cielo)

Es el mensaje mostrado cuando el receptor GPS esta recolectando los datos del almanaque. Estos datos le dicen al GPS donde buscar cada satelite.

Serial Communication (Comunicación en Serie)

La secuencia de transmisión de un elemento de señal de un grupo de caracteres representativos u otro tipo de dato. Los caracteres son transmitidos en secuencia a través de una línea simple en lugar de dos o mas líneas simultáneamente como las transmisiones en paralelo. Los elementos secuenciales pueden ser transmitidos con o sin interrupción.

See -Thru® Technology

Tecnología exclusiva de Garmin la cual permite a los varios buscadores de peces Garmin oír las señales débiles y fuertes para identificar el retorno de los peces en condiciones duras como estructuras cercas escondidas.

Selective Availability SA (Disponibilidad Selectiva)

Error aleatorio que el gobierno de EU puede agregar intencionalmente a las señales GPS para que la precisión en el uso civil sea degradada. El SA no esta actualmente en uso (¿).

SONAR

Un sistema que usa la transmisión y reflexión de ondas de sonido debajo del agua para detectar y localizar objetos sumergidos o medir distancias al piso o fondo del agua. Esta tecnología es usada en los buscadores de peces los productos de sonar.

Space Segment (Segmento Espacial)

Porción del sistema completo satelital GPS

Speed Over Ground SOG (Velocidad por Tierra)

La velocidad actual en que el GPS se esta moviendo por tierra. Esta puede diferir con la velocidad por aire o náutica debido a cosas como vientos en contra o las condiciones del mar. Por ejemplo un avión que va a 130 nudos con 10 nudos de viento en contra tendrá un **SOG** de 120 nudos (Velocidad Terrestre).

Spread Spectrum (Espectro Extendido)

La señal del receptor GPS es de banda ancha y baja potencia. La señal de banda L está modulada con un código de sonido pseudo aleatorio para extender la energía de la señal a una banda más amplia que la banda de la señal de información. Esto provee la habilidad para recibir sin ambigüedades todos los satélites y para dar alguna resistencia al ruido y a la múltiple trayectoria.

Statute Mile (Milla reglamentaria)

Unidad de longitud equivalente a 5,280 pies o 1.760 yardas (1.609 mts) usada en países de habla inglesa

Straight-Line Navigation (Navegación en Línea Recta)

Es la acción de ir desde un punto a otro en línea recta y sin giros

Time To First Fix (TTFF)

Si usted no ha usado su unidad GPS por varios meses, los datos del almanaque de los satélites pueden estar desactualizado. La unidad es capaz de recoger esta información sola, pero el proceso puede tomar varios minutos. El Tiempo para la Primera Iniciación (TTFF) es el tiempo que le toma al receptor de GPS para encontrar primero, los satélites después que el usuario lo ha encendido (cuando el receptor GPS ha perdido la memoria o se ha movido por o más de 300 millas desde su última localización).

TracBack (Regreso)

Característica de Garmin la cual toma la actual vía (camino) registrada y convertirla en una ruta de regreso a la posición inicio.

Track Up Orientation

Establece que la imagen del mapa del receptor GPS de manera que la dirección de la vía actual esté en la parte superior de la pantalla.

Track "TRK" (Vía, Camino)

Su dirección actual de movimiento relacionada a una posición terrestre (mismo como el Curso por Tierra).

Transducer (Transductor)

Un dispositivo, parecido a un micrófono que convierte una forma de energía de entrada en otro tipo de energía saliente. Buscador de peces (Fishfinders) separa y refuerzan la información recibida de un transductor para mostrar los objetos bajo del agua.

Triangulation (Triangulación)

Un método para determinar la localización de un punto desconocido, como en la navegación GPS, usando las leyes de la trigonometría plana.

TRK

Vea Track (vía. Camino).

TRN

Vea Turn (Giro).

Troposphere (Troposfera)

La región más baja de la atmósfera entre la superficie de la tierra y la tropopausa, caracterizada por disminuir la temperatura con el incremento de la altitud. Las señales de GPS viajan a través de la troposfera (y otras capas atmosféricas).

True North (Norte Verdadero)

La dirección al polo norte desde su posición actual. Los compases magnéticos indican el norte diferentemente debido a la variación entre el verdadero norte y el norte magnético. El receptor GPS puede mostrar la dirección referida al norte verdadero o al norte magnético.

TTF

Vea Time to First Fix.

Turn "TRN" (Giro)

Los grados que deben ser agregados a o sustraídos de la dirección actual para alcanzar el curso al waypoint proyectado.

Universal Transverse Mercator "UTM" (Marcador Transverso Universal)

Un sistema de proyección de coordenada casi mundial que usa las medidas de distancia norte y este desde un (s) punto(s) de referencia. UTM es el sistema primario de coordenada usado E.U. en los mapas topográficos de las inspecciones Geológicas.

Uplink (Transmisión hacia un Satélite)

Banda de transmisión por la cual que se envían desde la tierra señales de radio y otras a un avión o a un satélite de comunicaciones.

User Interface (Interfaz del Usuario)

La manera por la cual es intercambiada información entre el receptor GPS y el usuario. Esto tiene lugar a través de las imágenes de la pantalla y botones de la unidad.

User Segment (Segmento del Usuario)

El segmento del sistema completo del GPS que incluye al receptor GPS y el operador.

UTC

Vea Coordinated Universal Time.

UTM

Vea Universal Transverse Mercator.

Velocity Made Good "VMG"

Velocidad de conclusión a un destino basada en su velocidad actual y curso.

Waterproof (Impermeable)

La mayoría de las unidades GPS Garmin son impermeables de acuerdo con **IEC 529 IPX7**. El **IEC 529** es un sistema europeo de normas de especificación de prueba para clasificar los grados de protección a los equipos eléctricos. La designación de **IPX7** significa que la carcasa del GPS puede resistir la inmersión accidental en un metro de agua por 30 minutos. La designación de **IPX8** es para el uso continuo bajo el agua.

Wavelength (Longitud de Onda)

La distancia entre los puntos de la fase correspondiente entre dos ciclos consecutivos de una onda.

Waypoints (Puntovial)

Son localizaciones o marcas terrestres de valor que usted ha registrado y almacenado en el GPS. Estas son localizaciones a las Ud. puede querer regresar después. Ellos pueden ser los puntos verificados en una ruta o características significantes de la tierra, (por ejemplo, campo, confluencia en un sendero, o punto de pesca favorito). Waypoints pueden definirse y almacenarse manualmente en la unidad tomando las coordenadas para el waypoint desde un mapa u otra referencia. Esto puede hacerse antes de salir de casa. O más usualmente los waypoints, pueden ser introducidos directamente tomando la lectura con la unidad en la propia localización, dándole nombre, y luego guardando el punto. Waypoints también puede ponerse en la unidad referenciándolo con otro waypoint almacenado, dándole el waypoint de referencia, e introduciendo la distancia y rumbo de compás al nuevo waypoint.

Wide Area Augmentation System “WAAS” (Sistema de Aumento de Amplia Área)

Es un sistema de satélites y estaciones terrestres que proveen correcciones de señales GPS para mejorar la exactitud de la posición. Un receptor con capacidad WAAS puede darle una exactitud de la posición mejor que tres metros, 95 por ciento del tiempo. (En este momento, el sistema está todavía en la fase de desarrollo y no esta totalmente operacional.) WAAS consiste en aproximadamente 25 estaciones de referencia terrestre posicionadas por los Estados Unidos que monitorean los datos de los satélite GPS. Dos estaciones maestras, localizadas en ambas costas, recopilando datos de las estaciones de referencia y creando mensajes de correccion GPS.

Para más información, visitar el website de la FAA. De Estados Unidos

WGS-84

Sistema Geodésico mundial, 1984. Los datos de mapas primarios usados por el GPS. Los datos secundarios son computarizados como diferencias del estándar WGS 84.

Y-código

El P-código encriptado.

XTE/XTK

Vea Crosstrack.Error

